

Утенов Муратулла Умаралиевичтің

Халықаралық рецензияланатын басылымдардағы жарияланымдар тізімі

Үміткердің АЖТ Утенов Муратулла Умаралиевич

Автордың идентификаторы: Utenov M., Utenov M.U., Utenov Muratulla, Utenov Muratulla U.

Scopus Author ID: <https://www.scopus.com/authid/detail.uri?authorId=57189989675>

Web of Science Researcher ID: GLP-7817-2022

ORCID: <https://orcid.org/0000-0002-1981-4229>

№ p/p	Жарияланымның атауы	Жарияланым түрі (мақала, шолу, т.б.)	Журналдың атауы, жариялау жылы (деректер базалары бойынша), DOI	Журналдың жариялау жылы бойынша Journal Citation Reports (Жорнал Цитэйшэн Репортс) деректері бойынша импакт-факторы және ғылым саласы*	Web of Science Core Collection (Веб оф Сайенс Кор Коллекшн) деректер базасындағы индексі	Журналдың жариялау жылы бойынша Scopus (Скопус) деректері бойынша CiteScore (СайтСкор) процентилі және ғылым саласы*	Авторлардың АЖТ (үміткердің АЖТ сызу)	Үміткердің ролі (теңавтор, бірінші автор немесе корреспондент үшін автор)
1	A robomech class parallel manipulator with three degrees of freedom	Мақала	Eastern-European Journal of Enterprise Technologies, Vol. 3 No. 7 (105) (2020), pp.44–56. https://doi.org/10.15587/1729-4061.2020.203131	Квартиль – Q3	-	CiteScore 2.2 52% Engineering: Industrial and Manufacturing Engineering – 52% (2020)	Baigunchekov, Z., Mustafa, A., Sobh, T., Patel, S., & Utenov, M.	бірлескен автор
2	Analysis of Distributed Dynamic Loads Induced by the Own Mass of Manipulator Links and	Мақала	Robotics 2025, Volume 14, Issue 4, 46; https://doi.org/10.3390/robotics14040046	Квартиль - Q1	+	CiteScore 6.7. Engineering: Mechanical Engineering -81%;	Muratulla Utenov; Tarek Sobh; Yerbol Temirbekov;	бірінші автор

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы



М.У. Утенов

М.Қ. Мәмбетова

18.04.2025

	Their Visualization on Interactive 3D Computer Models.					Computer Science: Artificial Intelligence – 67% (2023)	Saltanat Zhilkibayeva; Sarosh Patel; Dauren Baltabay; Zhadyra Zhumasheva	
3	Creation of an algorithm for the 3D modeling of manipulator motion and forward positional kinematics.	Мақала	International Journal of Innovative Research and Scientific Studies, Volume 8, No.3, 2025, pages: 2454-2465. https://doi.org/10.53894/ijirss.v8i3.7026	Квартиль – Q2	-	CiteScore 2,1 69% Multidisciplinary Category (2023)	Dauren Baltabay; <u>Muratulla Utenov</u> ; Tarek Sobh; Sichen Yuan; Zhadyra Zhumasheva	бірлескен автор
4	3D Modeling Manipulator Movement and Direct Positional Kinematic Analysis.	conference paper	Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 398-404, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature. https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_45	Квартиль – Q4	-	CiteScore 0.7 Engineering: Mechanical Engineering – 15%; Engineering: Mechanics of Materials – 9%. (2023)	<u>Muratulla Utenov</u> ; Dauren Baltabay; Zhadyra Zhumasheva	бірінші автор
5	Definition and Visualization of Distributed Dynamic Loads of Manipulators	conference paper	Mechanisms and Machine Science. Volume 167, pp 405-413, 2024. Book Series. Publisher: Springer Nature. https://doi.org/10.1007/978-3-031-67569-0_46	Квартиль – Q4	-	CiteScore 0.7 Engineering: Mechanical Engineering – 15%; Engineering: Mechanics of Materials – 9%. (2023)	<u>Muratulla Utenov</u> , Nurzhan Utenov, Yerbol Temirbekov, Saltanat Zhilkibayeva, Zhadyra Zhumasheva, Bolat Yespayev, Dauren Baltabay	бірінші автор
6	Analytical Method for Determination of Internal Forces of Mechanisms and Manipulators	Мақала	MDPI Robotics. – 2018. – 7(3), 53 (available online 2 September 2018) (Scopus, Web of Science)	Квартиль – Q3(2018) Квартиль – Q1(2023)	+	CiteScore 1.5. Engineering: Mechanical Engineering -47%; (2018) CiteScore 6.7. Engineering:	<u>Muratulla Utenov</u> , Tarek Sobh, Zhumadil Baigunchekov, Saltanat Zhilkibayeva; Sarosh Patel;	бірінші автор

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы

М.У. Утенов

М.Қ. Мәмбетова

18.04.2025

			https://doi.org/10.3390/robotics7030053			Mechanical Engineering -81%; Computer Science: Artificial Intelligence – 67% (2023)		
7	Structural and Dimensional Synthesis of Parallel Manipulator with Two End—Effectors	conference paper	Robotics and Mechatronics/Proceedings of the 4th IFToMM International Symposium on Robotics and Mechatronics/Volume 37, Springer International Publishing AG Switzerland, 2015, pages 15-23. https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-22368-1_2		+		Zh. Baigunchekov, M. Kalimoldaev, <u>M., Utenov</u> , B. Arymbekov T. Baigunchekov	бірлескен автор
8	Inverse kinematics of six-DOF three-limbed parallel manipulator	conference paper	25th International Conference on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region (RAAD 2016) Advances in Intelligent Systems and Computing, Belgrade; Serbia, June- July 30-2, 2016. – Vol. 540. – P. 171-178. https://link.springer.com/chapter/10.1007/978-3-319-49058-8_19		+		Baigunchekov, Z., Kalimoldaev, <u>M., Utenov</u> , M., Izambetov, M., Baigunchekov, T.	бірлескен автор

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы



М.У. Утепов

М.Қ. Мәмбетова

18.04.2025

9	Geometry and Direct Kinematics of Six-DOF Three-Limbed Parallel Manipulator	conference paper	CISM International Centre for Mechanical Sciences, Courses and Lectures. – Vol. 569. – 2016. – P. 39-46.		+		Baigunchekov, Z., Kalimoldaev, M., <u>Utenov, M.</u> , Baigunchekov, T.	бірлескен автор
10	Animation of motion of mechanisms and robot manipulators in the maple system with the construction of diagrams of internal forces on the links	conference paper	ACM International Conference Proceeding Series of the 2nd International Conference on Robotics, Control and Automation (ICRCA 2017), Kitakyushu, Japan, September 15-18, 2017. – P. 30-33.		+		Zhilabayeva S., <u>Utenov, M.</u> , Utenov, N.	бірлескен автор

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы



М.У. Утепов

М.Қ. Мәмбетова

18.04.2025

ӘЛ-ФАРАБИ АТЫНДАҒЫ ҚАЗАҚ ҰЛТТЫҚ УНИВЕРСИТЕТІ

Утепов Муратулла Умаралиевичтің

ҚР БҒМ Білім және ғылым саласында сапаны қамтамасыз ету комитеті ұсынған журналдарда жарияланған мақалалар тізімі

№	Еңбектердің атауы	Баспа аты, журнал (№, жылы), Авторлық куәлік №	Жұмыстың бірлескен авторларының тегі
БҒССҚК			
1	К кинематическому анализу плоских стержневых механизмов.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №1 [13].-2002, -С.29-34.	-
2	Уравнения равновесия звена при плоскопараллельном движении.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №2 [14].-2002,-С.28-33.	-
3	Определение перемещений в стержнях плоских стержневых механизмов, при действии инерционных сил трапецеидального вида.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №3 [15].-2002,-С.33-37.	-
4	Определение внутренних усилий плоских стержневых механизмов при действии сил трапецеидального вида.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №5 [17].-2002,-С.17-21.	-
5	Определение внутренних усилий в звеньях плоских стержневых механизмов со статически определимой структурой при действии на звенья распределенных инерционных сил параболического вида.	ВЕСТНИК Казахского национального технического университета имени К.И. Сатпаева 6(34),-2002,- С.120-126.	-
6	Определение внутренних усилий в звеньях плоских стержневых механизмов со статически неопределимой структурой при действии на звенья распределенных инерционных сил параболического вида.	ВЕСТНИК Казахского национального технического университета имени К.И. Сатпаева 6(34),-2002,- С.107-112.	-
7	Определение перемещений в стержнях плоских стержневых механизмов, при действии инерционных сил параболического вида.	ВЕСТНИК Казахского национального технического университета имени К.И. Сатпаева 2(36),-2003,-с.	-
8	Численный расчет перемещений пути на деревянных и железобетонных шпалах с щебеночным балластом.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №2 [21],-2003,-С.16-20.	Биттибаев С.М., Мурзалина Г.Б., Шаяхметов С.Б.
9	Определение внутренних усилий в звеньях плоских параллельных манипуляторов с постоянными сечениями звеньев и со статически неопределимыми структурами.	Известия МОН, НАН РК. Серия физико-математическая, -2003. №5,-С.85-90.	-

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы



М.У. Утепов

М.Қ. Мәмбетова

10	Автоматизация кинетостатического анализа плоских стержневых механизмов с учетом сил трения в кинематических парах.	Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №1(1),-2004г.,-С.53-58.	-
11	Определение внутренних усилий в статически неопределимых балках, находящихся под действием поперечных и продольных распределенных нагрузок трапецеидального вида методом равновесных элементов.	Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №2(2),-2004г.,-С.23-27.	Бихожаева Г.С., Утенова К.М.
12	Определение внутренних усилий в статически неопределимых балках с линейно изменяющимися сечениями, находящимися под действием поперечно и продольно распределенных нагрузок параболического вида, методом равновесных элементов.	Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №1(3),-2005г.,-С.39-43.	-
13	Определение поперечных и продольных перемещений в статически неопределимых балках, находящихся под действием поперечно и продольно распределенных нагрузок трапецеидального вида, методом равновесных элементов.	Промышленный транспорт Казахстана. -Алматы №1(3),-2005г.,-С.18-21.	-
14	Кинематический и силовой анализ многоцелевого манипулятора с применением однородных матриц и уравнения Ньютона-Эйлера	ВЕСТНИК Национальной инженерной академии Республики Казахстан. №4 (46).-2012, -С.70-76.	Дракунов Ю.М., Сейдахмет А.Ж.
15	Аналитическое определение внутренних усилий с помощью дискретной модели механизма с учетом распределения инерционных сил	ВЕСТНИК Национальной инженерной академии Республики Казахстан. №3 (49).-2013, -С.106-111. https://journal.neark.kz/wp-content/uploads/2020/06/vestnik-3_2013.pdf	Дракунов Ю.М., Сейдахмет А.Ж., Утенов Н.М.
16	Кинематический и силовой анализ манипулятора типа Scara с применением однородных матриц и уравнения Ньютона-Эйлера	Вестник КБТУ. – Алматы, 2018. –2(45). – С. 87-93.	Ж.Ж. Байгунчеков, С. К. Жилкибаева
17	Analytical Method of Definition of Internal Forces Taking Into Account the Distributed Dynamical Loads in Links of Robotic Systems and Mechanisms with Statically Indeterminate Structures	Вестник КазНУ им. аль-Фараби. Серия математика, механика, информатика. – Алматы, 2016. - №4 (92). - С. 55-69. https://elibrary.kaznu.kz/wp-content/uploads/2021/06/vestnik-kaznu-seriya-matematikamehanikainformatia_2016-92-4.pdf	С. К. Жилкибаева, К.М. Утенова

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы



М.У. Утенов

М.Қ. Мәмбетова

18.04.2025

18	Determination of Displacements in Cross-Sections of Four-Bar Mechanism Links from Distributed Dynamic Loads and Their Animation Using MAPLE	Вестник КазНУ им. аль-Фараби. Серия математика, механика, информатика. – Алматы, 2018. - №2 (98). – С. 45-56. https://elibrary.kaznu.kz/wp-content/uploads/2021/06/vestnik-kaznu.-seriya-matematikamehanikainformatia_2018-98-2.pdf	Ж.Ж. Байгунчиков, С. К. Жилкибаева
19	Компьютерное 3D МОДЕЛИРОВАНИЕ МАНИПУЛЯТОРОВ В программной СРЕДЕ MAPLE.	ВЕСТНИК НИА № 4 (86) – 2022. Стр. 109-115 https://journal.neark.kz/kompyuternoe-3d-modelirovanie-manipulyatorov-v-programmnoj-srede-maple/	Д. К. Балтабай, С. Ж. Батырбек.
20	Прямая позиционная задача кинематики RRRRT манипулятора в программной СРЕДЕ MAPLE.	ВЕСТНИК НИА № 4 (90) – 2023. Стр. 138-147 https://journal.neark.kz/pryamaya-poziczionnaya-zadacha-kinematiki-rrrrtmanipulyatora-v-programmnoj-srede-maple/	Д. К. Балтабай.
21	Построения дискретных моделей плоских стержневых механизмов при упругом расчете.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №6 [12].-2001,-С.61-64.	-
22	Матрица податливости элемента с постоянным сечением, при действии на элемент распределенных нагрузок с интенсивностью трапецеидального вида.	ВЕСТНИК Казахской Академии Транспорта и Коммуникаций. №1 [7].-2001,-С.10-14.	-
Басқа да мерзімді басылымдарда жарияланған мақалалар			
1	Динамический анализ напряженно-деформированного состояния подвижных стержневых систем	ИЗВЕСТИЯ Ошского технологического университета. 2/2013. Ош 2013, -С.129-135. http://vestnik.oshtu.kg/images/Journal/2013-2/prob_estes_i_tehnich_nauk/7_m_u_utenov_a_zh_sejda_hmet_b1.pdf	Сейдахмет А.Ж., Еспаев Б. А.
2	Жазық механизмдердің буындарында пайда болатын таралған инерция күштерін анықтау және Maple жүйесінде оларды анимациялау.	Саясат - Policy информационно-аналитический журнал. №6(235). -2015, С. 18-22.	Н.М. Утенов, Г.Р. Манкеева.
3	Определение внутренних усилий плоских стержневых механизмов при статически неопределимой структуре.	ПРОЕКТИРОВАНИЕ, СТРОИТЕЛЬСТВО И ЭКСПЛУАТАЦИЯ ТРАНСПОРТНО-КОММУНИКАЦИОННЫХ СООРУЖЕНИЙ. Межвузовский сборник научных трудов. Выпуск10, Алматы, 2002, С.121-126.	-
Ғылыми монография			
1	Динамический расчет на прочность и жесткость плоских стержневых механизмов.	Алматы: Қазак Университеті, 2025. – 392 с. https://pps.kaznu.kz/ru/Main/FileShow2/233784//1/0/2025//	Жумашева Ж.Т.

Ізденуші

Әл-Фараби атындағы ҚазҰУ-дың ғалым хатшысы



М.У. Утенов
М.Қ. Мәмбетова